

UNIVERSITI SAINS MALAYSIA

Peperiksaan Semester Kedua
Sidang 1990/91

Mac/April 1991

EET 207 - Pemikroproses & Peralatan Digit

Masa : [3 jam]

ARAHAN KEPADA CALON:

Sila pastikan bahawa kertas peperiksaan ini mengandungi 5 muka surat beserta Lampiran (2 muka surat) bercetak dan EMPAT (4) soalan sebelum anda memulakan peperiksaan ini.

Jawab EMPAT (4) soalan.

Agihan markah bagi setiap soalan diberikan di sisi sebelah kanan sebagai peratusan daripada markah keseluruhan yang diperuntukkan bagi soalan berkenaan.

Jawab kesemua soalan dalam Bahasa Malaysia.

...2/-

1. (a) Huraikan operasi-operasi yang dilakukan oleh pemikroproses 8085, setelah menerima permintaan sampukan.

(20%)

- (b) Bagi sampukan bervektor menerusi masukan INTR, berikan satu litar mudah yang dapat membekalkan op-kod "RST 5".

(20%)

- (c) Sampukan tak-boleh topeng ("non - maskable") boleh ditopangkan oleh suatu litar luaran. Lakar dan huraikan litar tersebut.

(30%)

- (d) Dengan bantuan gambarajah dan carta alir, perihalkan suatu sistem keselamatan rumah berasaskan pemikroproses 8085, yang menggunakan kemudahan sampukan.

(30%)

2. (a) Terdapat 2 jenis daftar yang umum kepada kesemua peranti-peranti bolehaturcara, termasuklah 8155, 8255 dan 8251. Perihalkan, secara umum, daftar-daftar tersebut serta fungsi masing-masing.

(20%)

- (b) 7 peranti masukan perlu diantaralakukan ke satu sistem 8085. Permindahan data adalah secara I/O Beraturcara (" programmed I/O"). Peranti-peranti tersebut dinomborkan antara 1 - 7; peranti 1 diberi keutamaan paling tinggi.

Untuk mempercepatkan proses tinjauan dan penentuan keutamaan, satu peranti Pengekod Keutamaan (contoh: 74LS148) bolehlah digunakan. Bagi tujuan ini, setiap peranti masukan perlulah mempunyai satu flip-flop status yang menentukan samada data ada atau tidak. Keluaran dari bit-bit status tersebut bolehlah dijadikan sebagai masukan kepada peranti pengekod keutamaan.

...3/-

- (i) Dengan bantuan gambarajah skematik, tunjukkan dengan lengkap bagaimana kaedah ini boleh dilaksanakan.

(25%)

- (ii) Tuliskan aturcara untuk mengawal proses I/O tersebut.

(25%)

- (c) Huraikan dengan ringkas 3 kaedah permindahan data secara DMA.

(30%)

3. (a) Proses rekabentuk dan perlaksanaan sesuatu sistem kompleks yang berdasarkan pemikroproses boleh dibahagikan kepada 5 peringkat. Huraikan.

(20%)

- (b) Lampiran 1 menunjukkan bentangan IC bagi suatu sistem 8085 asas.

- (i) Lengkapkan sambungan pendawaian bagi litar tersebut, supaya sistem dapat berfungsi. Jangan tambah sebarang IC.

(20%)

- (ii) Lakarkan peta ingatan bagi sistem tersebut.

(20%)

- (iii) Di atas gambarajah skematik yang sama, tambahkan satu peranti 8255 beserta lain-lain litar penyahkodan yang perlu (gunakan I/O Terasing).

(20%)

- (iv) Seterusnya, tambahkan satu A/D 8-bit dan satu D/A 8-bit pada litar tersebut.

(20%)

4. (a) Perihalkan senibina dalaman pemikroproses 8085.

(25%)

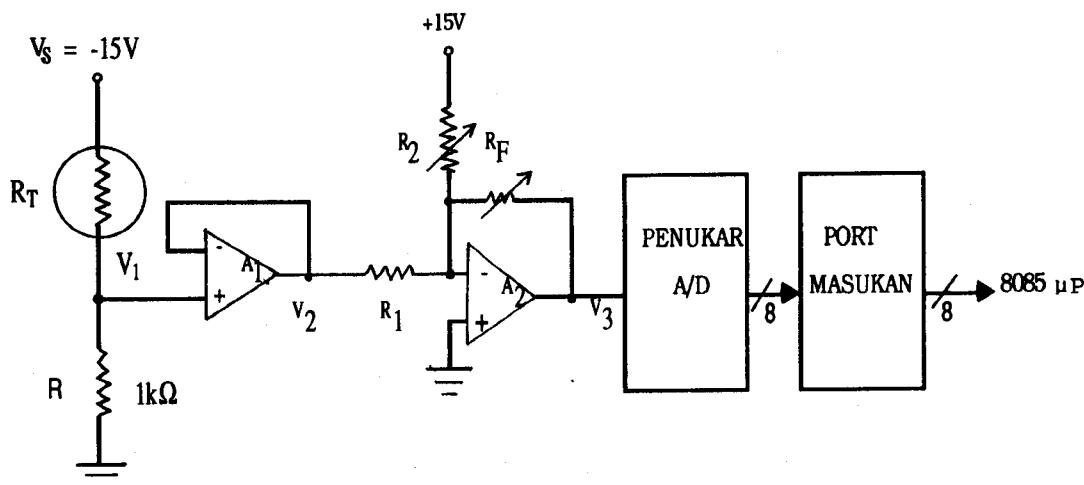
- (b) Tuliskan aturcara penghimpun 8085 untuk mendarab 2 data 8-bit tak-bertanda.

(25%)

- (c) Rajah 1 menunjukkan litar bagi sistem pengukur suhu berdasarkan 8085, yang menggunakan termistor sebagai transduser.

- (i) Terangkan prinsip operasi sistem tersebut.
(ii) Tuliskan perisian bagi sistem tersebut (penerangan jelas mesti diberikan).

(50%)



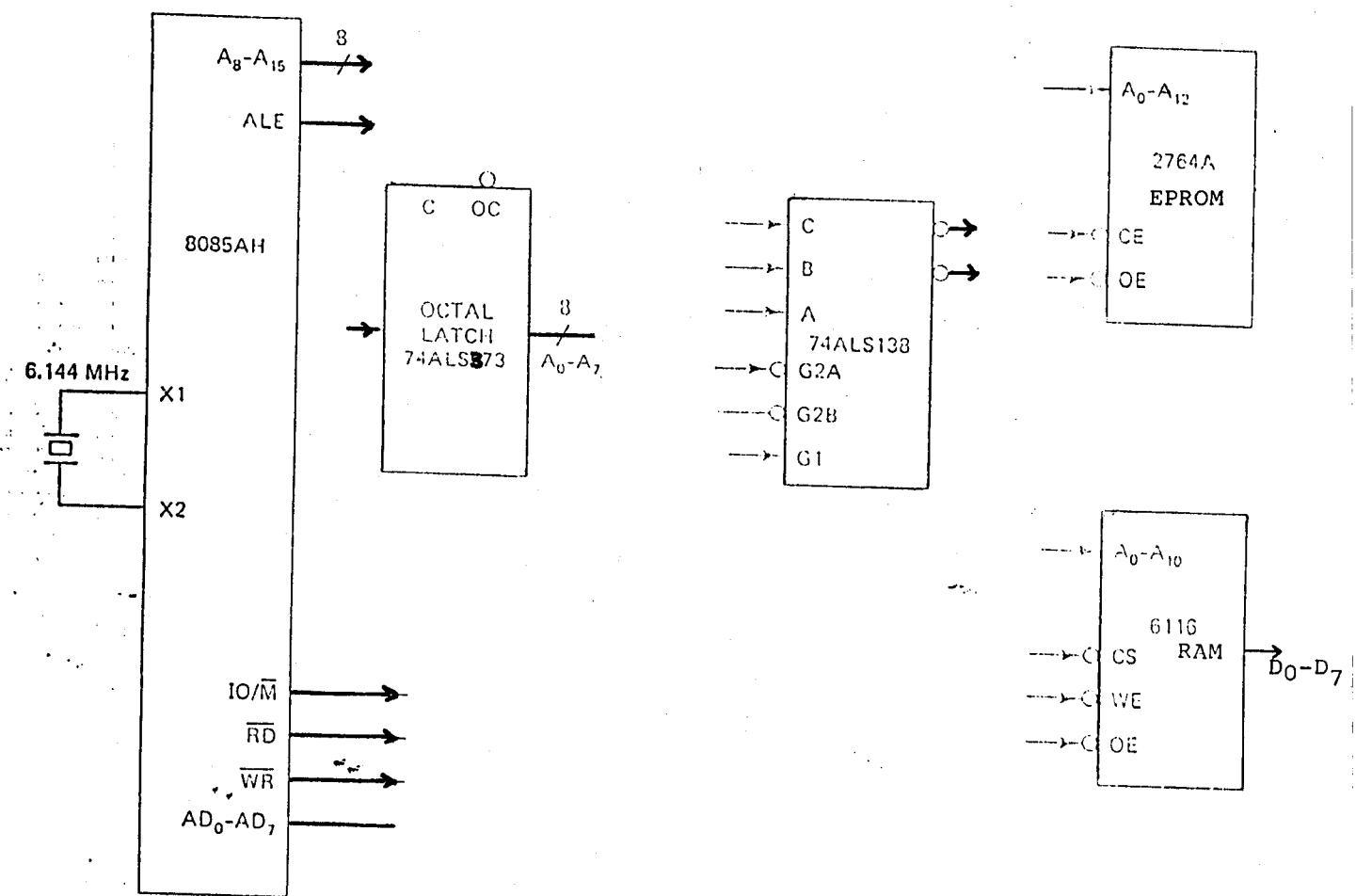
(a) Sistem Pengukur Suhu Yang Berasaskan μP 8085

TEMP °C	R _T Ω	V _I V _S
0	7355	0.12
10	4422	0.18
20	2814	0.26
30	1815	0.35
40	1200	0.45
50	811	0.55
60	560	0.64
70	395	0.71
80	283	0.78
90	206	0.83
100	153	0.87

(b) Ciri Termistor

Rajah 1

- 0000000 -



LAMPIRAN 2

HEXADECIMAL CODING CHART

Move	Move (cont)	Move Immediate	Add	Increment	Logical
AA 7F	EA SF	A, byte 0E	A 07	A 0C	A A7
AB 78	EB 53	B, byte 08	B 08	B 04	B A8
AC 70	EC 59	C, byte 0E	C 01	C 00	C A1
MOV AD 7A	MOV ED 5A	D, byte 16	D 02	D 14	D A2
AE 70	EE SD	E, byte 1E	E 03	E 1C	E A3
AH 7C	EH SC	H, byte 23	H 04	H 24	H A4
AL 70	EL SO	L, byte 2E	L 05	L 2C	L A5
AM 7E	EM SE	M, byte 30	M 03	M 34	M A6
BA 47	HA 67		A' 5F	B 03	A AF
BD 40	HB 60		B 03	O 13	B A5
BC 41	HC 61	Load Immediate	C 02	H 23	C A2
MOV BD 42	MOV HD 02		D 0A	SP 33	D AA
BE 43	HE 23		E 00		E AB
BH 44	HH 04		H 0C		H AC
BL 45	HL 05		L 60		L AD
BM 46	HM 06		M 0E		M AE
CA 45	LA 6F				A 07
CB 46	LB 60				B 60
CC 49	LC 09	Load/Store			C 01
MOV CD 4A	LD 6A	LOAX D 0A			D 02
CE 4B	LE 60	LOAX D 1A			E 63
CH 4C	LH 6C	SHLD adr 2A			H 04
CL 4D	LL 60	LOA adr 0A			L 05
CM 4E	LX 6E	STAX D 02			M 03
DA 57	MA 77	STAX D 12			A 07
DB 50	MB 70	SHLD adr 23			B 03
DC 51	MC 71	STA adr 02			C 0A
DO 52	MD 72				D BA
DE 53	ME 73				E BC
DH 54	MH 74				F 00
DL 55	ML 75				M BE
DM 56	XCHG EB				

One = constant or logical/arithmetic expression that evaluates to an 8-bit data quantity. (Second byte of 2-byte instructions).

Two = constant or logical/arithmetic expression that evaluates to a 16-bit data quantity. (Second and Third bytes of 3-byte instructions).

addr = 16-bit address (Second and Third bytes of 3-byte instructions).

addr = 16-bit add res (Second and Third bytes of 3-byte instructions).

Double Add	Rotate	Arith & Logical Instructions
OAO 09	RLC 07	ADDL 0A
OAO 19	RRC 07	ACDL 0C
H 29	RLC 17	SCL 0B
SP 39	RRC 17	AM 0C
		XRL 0C
		CM 0E
		CD 0F

Jump	Return	Stack Ops	Control
JMP adr C3	RET C2		
JNZ adr C2	RNZ C0	PUSH 0 C9	C1 F0
JZ adr CA	RZ C8	PUSH 0 C9	E1 FU
JNC adr D2	RNC D0	PSW PS	NOP (0)
JC adr DA	RC D8	PSW PS	HLT (0)
JPO adr E2	RPO E0		
JPE adr EA	RPE EA	PUSH 0 C1	
JP adr F2	RP F0	0 C1	
JM adr FA	RM FA	1 E1	New Instructions (2025 Only)
PCHL E9		PSW PS	
Call		2 H0 C0	RD 00
		3 H1 F0	RD 00
CALL adr CC			
CNZ adr C4			
CZ adr CC			
CNC adr D4			
CG adr DC			
CPO adr E4			
CPE adr EC			
CP adr F4			
CM adr FC			

PUSH		Input/Output	
0	C7	OUT byte 00	
1	CF		
2	07	IN byte 00	
3	0F		
4	F7		
5	FF		
6	FT		
7	FF		