

UNIVERSITI SAINS MALAYSIA

Peperiksaan Semester Pertama
Sidang Akademik 1998/99

Ogos/September 1998

MAT 251/351 - Pengantar Penyelidikan Operasi

Masa: [3 jam]

ARAHAN KEPADA CALON:

Sila pastikan bahawa kertas peperiksaan ini mengandungi EMPAT soalan di dalam EMPAT halaman dan DUA halaman Lampiran yang bercetak sebelum anda memulakan peperiksaan ini.

Jawab SEMUA soalan.

- 1.(a) Selesaikan masalah PL berikut dengan menggunakan x_4 , x_5 dan x_6 sebagai penyelesaian asas permulaan yang tersaur

$$\begin{aligned} \text{maksimumkan } z &= 3x_1 + x_2 + 2x_3 \\ \text{terhadap} \quad 12x_1 + 3x_2 + 6x_3 + 3x_4 &= 9 \\ 8x_1 + x_2 - 4x_3 + 2x_5 &= 10 \\ 3x_1 - x_6 &= 0 \\ x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6 &\geq 0 \end{aligned}$$

(30/100)

- (b) Tunjukkan bagaimana fungsi matlamat berikut boleh dilinearkan.

$$\text{minimumkan } z = \text{maksimum} \left\{ \left| \sum_{j=1}^n c_{ij} x_j \right|, \dots, \left| \sum_{j=1}^n c_{mj} x_j \right| \right\}$$

(30/100)

- (c) Pertimbangkan masalah PL berikut dan tablo optimumnya.

$$\begin{aligned} \text{maksimumkan } z &= 10x_1 + 6x_2 + 5x_3 \\ \text{terhadap} \quad 2x_1 + 3x_2 + 4x_3 &\leq 25 \\ x_1 + 3x_2 + 2x_3 &\leq 22 \\ 6x_1 + 3x_2 + 4x_3 &\leq 32 \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0 \end{aligned}$$

Asas	x_1	x_2	x_3	s_1	s_2	s_3	Penyelesaian
z	0	0	11/5	0	2/5	8/5	60
s_1	0	0	8/5	1	-4/5	-1/5	1
x_2	0	1	8/15	0	2/5	-1/15	6 2/3
x_1	1	0	2/5	0	-1/5	1/5	2

..21-

- (i) Tentukan julat bagi setiap nilai sebelah kanan (iaitu nilai sebelah kanan asal) yang boleh mengekalkan ketersauran penyelesaian semasa.
- (ii) Tentukan julat bagi pekali x_1 , dan x_2 di matlamat agar keoptimuman semasa tidak terjejas.
- (iii) Jika x_3 ingin dimasukkan ke dalam asas, sebanyak manakah pekalinya pada matlamat harus diubah?

(40/1)

- 2.(a) Pengurus bahagian pemasangan ISO Inc. telah merumuskan model PL berikut:

maksimumkan $z = 12x_1 + 10x_2$ (keuntungan)
terhadap

$$\text{Barisan 1 : } 11x_1 + 11x_2 \leq 121 \text{ jam}$$

$$\text{Barisan 2 : } 8x_1 + 15x_2 \leq 120 \text{ jam}$$

$$\text{Bahagian pemeriksaan : } 3x_1 + 15x_2 \leq 60 \text{ minit}$$

Di sini x_i mewakili bilangan keluaran i yang akan dihasilkan. $i = 1, 2$. Jawab soalansoalan berikut berpandukan graf.

- (i) Apakah nilai optimum bagi x_1 , x_2 dan z ?
- (ii) Apakah julat keuntungan bagi keluaran 1 yang tidak akan mengubah nilai optimum di bahagian (i)?
- (iii) Jika masa bahagian pemeriksaan boleh ditambah, berapakah masa tambahan ini?
- (iv) Jika masa di barisan 2 dikurangkan sebanyak 1 jam, apakah kesannya terhadap keuntungan?
- (v) Jika masa di barisan 1 boleh ditambah, berapa lama masa ini boleh dipanjangkan tanpa menyebabkan pembaziran?

(40/1)

- (b) Sebuah syarikat bas meramalkan yang ia memerlukan bilangan pemandu bas seperti berikut di dalam masa lima tahun yang akan datang.

Tahun	Bilangan pemandu bas
1	60
2	70
3	50
4	65
5	75

Pada permulaan setiap tahun syarikat bas ini harus menentukan berapa banyak pemandu bas yang harus diambil bekerja dan berapa banyak pemandu yang harus diberhentikan. Untuk mengambil seorang pemandu ialah RM4000 manakala kos untuk memberhentikan seorang pemandu ialah RM2000. Gaji seorang pemandu bas ialah RM10,000 setahun. Pada permulaan tahun 1, terdapat 50 pemandu bas di syarikat tersebut. Seorang pemandu yang diambil bekerja pada permulaan sesuatu tahun boleh digunakan untuk memenuhi keperluan tahun tersebut dan dibayar gaji penuh. Rumuskan suatu model yang meminimumkan kos untuk membayar gaji dan kos pengambilan seorang pemandu bas di dalam masa lima tahun yang akan datang.

(40/1)

(b) Bagi masalah PL

$$\begin{aligned}
 & \text{maksimumkan } z = 20x_1 + 10x_2 + x_3 \\
 & \text{terhadap} \quad \begin{aligned} 3x_1 - 3x_2 + 5x_3 &\leq 50 \\ x_1 + x_3 &\leq 10 \\ x_1 - x_2 + 4x_3 &\leq 20 \\ x_1, x_2, x_3 &\geq 0 \end{aligned}
 \end{aligned}$$

di arah manakah ruang penyelesaian tak terbatas? Tanpa menjalankan sebarang pengiraan, apakah yang anda boleh simpulkan tentang penyelesaian optimum masalah ini?

(20/100)

- 3.(a) Jadual berikut memberikan maklumat tentang aktiviti-aktiviti suatu projek. Berdasarkan maklumat ini

- (i) bina gambarajah anak parah
- (ii) tentukan lintasan genting
- (iii) tentukan tempoh minimum untuk menyiapkan projek ini

<u>Aktiviti</u>	<u>Kegiatan pendahulu</u>	<u>Jangka masa (hari)</u>
A	-	5
C	A	8
D	C	2
B	A	7
E	-	3
F	E	6
I	B, D	10
J	F, I	8
G	-	1
H	G	2
K	H	17

(50/100)

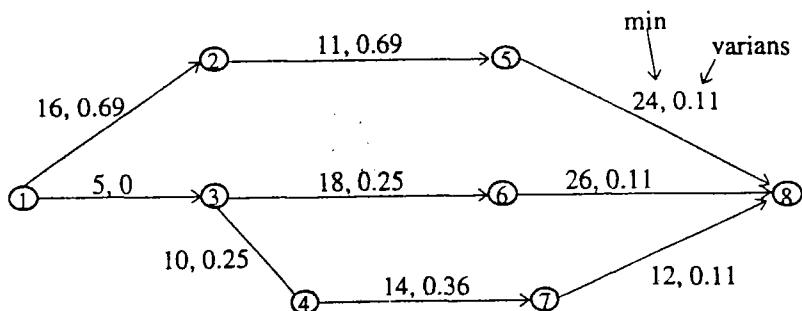
- (b) Bagi bahagian (a) di atas,

- (i) binakan skedul perlaksanaan bagi projek tersebut jika semua tugas dimulakan selewat mungkin.
- (ii) bentukkan suatu model PL yang boleh digunakan untuk menentukan panjang lintasan genting projek tersebut.

(30/100)

- (c) Min jangka masa dan varians bagi suatu projek R&D ditunjukkan di atas gambarajah anak parah berikut. Tentukan kebarangkalian bahawa projek ini boleh disiapkan di dalam masa

- (i) kurang daripada 50 minggu
- (ii) lebih daripada 51 minggu
- (iii) di antara 49 dan 51 minggu



(20/10)

- 4.(a) Bagi masalah pengangkutan yang diberikan berikut, jumlah permintaan melebihi bekalan. Katakan kos penalti per unit permintaan yang tidak dapat dipenuhi ialah 5, 3 dan masing-masing bagi destinasi 1, 2 dan 3. Dapatkan penyelesaian optimum.

Punca	Destinasi			Bekalan ↓	c_{ij}
	1	2	3		
1	5	1	7	10	
2	6	4	6	80	
3	3	2	5	15	
Permintaan →	75	20	50		

(40/10)

- (b) Bagi masalah pengangkutan 3×3 (3 punca dan 3 destinasi) katakan x_{ij} ialah aman yang diangkut daripada punca i ke destinasi j dan c_{ij} mewakili kos pengangkutan per unit. Amaun bekalan di punca 1, 2 dan 3 adalah 15, 30 dan 85 unit masing-masing. Manakala permintaan di destinasi 1, 2 dan 3 adalah 20, 30 dan 80 unit masing-masing. Katakan penyelesaian asas permulaan yang diperolehi dengan petua sudut barat la memberikan penyelesaian optimum. Katakan $u_1 = -2$, $u_2 = 3$ dan $u_3 = 5$ serta $v_1 = v_2 = 5$ dan $v_3 = 10$.
- Tentukan kos pengangkutan yang optimum.
 - Apakah nilai-nilai terkecil bagi c_{ij} untuk pembolehubah tak asas yang akan mengekalkan penyelesaian optimum di atas?

(30/10)

- (c) Terdapat lima orang pekerja yang boleh melakukan empat tugas. Masa yang diperlukan untuk melaksanakan setiap tugas diberikan di dalam jadual berikut. Tentukan cara mempunyai pekerja kepada tugas agar jumlah masa untuk melaksanakan empat tugas tersebut dapat diminimumkan.

Pekerja	Tugas			
	1	2	3	4
1	22	18	30	18
2	18	-	27	22
3	26	20	28	28
4	16	22	-	14
5	21	-	25	28

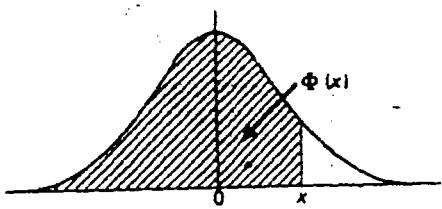
Perhatian: '-' menunjukkan bahawa pekerja tidak boleh menjalankan tugas tersebut.

(30/10)

TABLE 4. THE NORMAL DISTRIBUTION FUNCTION

The function tabulated is $\Phi(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^x e^{-t^2/2} dt$. $\Phi(x)$ is

the probability that a random variable, normally distributed with zero mean and unit variance, will be less than or equal to x . When $x < 0$ use $\Phi(x) = 1 - \Phi(-x)$, as the normal distribution with zero mean and unit variance is symmetric about zero.



x	$\Phi(x)$								
0.00	0.5000	0.40	0.6554	0.80	0.7881	1.20	0.8849	1.60	0.9452
0.01	0.5040	0.41	0.6591	0.81	0.7910	1.21	0.8869	1.61	0.9463
0.02	0.5080	0.42	0.6628	0.82	0.7939	1.22	0.8888	1.62	0.9474
0.03	0.5120	0.43	0.6664	0.83	0.7967	1.23	0.8907	1.63	0.9484
0.04	0.5160	0.44	0.6700	0.84	0.7995	1.24	0.8925	1.64	0.9495
0.05	0.5199	0.45	0.6736	0.85	0.8023	1.25	0.8944	1.65	0.9505
0.06	0.5239	0.46	0.6772	0.86	0.8051	1.26	0.8962	1.66	0.9515
0.07	0.5279	0.47	0.6808	0.87	0.8078	1.27	0.8980	1.67	0.9525
0.08	0.5319	0.48	0.6844	0.88	0.8106	1.28	0.8997	1.68	0.9535
0.09	0.5359	0.49	0.6879	0.89	0.8133	1.29	0.9015	1.69	0.9545
0.10	0.5398	0.50	0.6915	0.90	0.8159	1.30	0.9032	1.70	0.9554
0.11	0.5438	0.51	0.6950	0.91	0.8186	1.31	0.9049	1.71	0.9564
0.12	0.5478	0.52	0.6985	0.92	0.8212	1.32	0.9066	1.72	0.9573
0.13	0.5517	0.53	0.7019	0.93	0.8238	1.33	0.9082	1.73	0.9582
0.14	0.5557	0.54	0.7054	0.94	0.8264	1.34	0.9099	1.74	0.9591
0.15	0.5596	0.55	0.7088	0.95	0.8289	1.35	0.9115	1.75	0.9599
0.16	0.5636	0.56	0.7123	0.96	0.8315	1.36	0.9131	1.76	0.9608
0.17	0.5675	0.57	0.7157	0.97	0.8340	1.37	0.9147	1.77	0.9616
0.18	0.5714	0.58	0.7190	0.98	0.8365	1.38	0.9162	1.78	0.9625
0.19	0.5753	0.59	0.7224	0.99	0.8389	1.39	0.9177	1.79	0.9633
0.20	0.5793	0.60	0.7257	1.00	0.8413	1.40	0.9192	1.80	0.9641
0.21	0.5832	0.61	0.7291	1.01	0.8438	1.41	0.9207	1.81	0.9649
0.22	0.5871	0.62	0.7324	1.02	0.8461	1.42	0.9222	1.82	0.9656
0.23	0.5910	0.63	0.7357	1.03	0.8485	1.43	0.9236	1.83	0.9664
0.24	0.5948	0.64	0.7389	1.04	0.8508	1.44	0.9251	1.84	0.9671
0.25	0.5987	0.65	0.7422	1.05	0.8531	1.45	0.9265	1.85	0.9678
0.26	0.6026	0.66	0.7454	1.06	0.8554	1.46	0.9279	1.86	0.9686
0.27	0.6064	0.67	0.7486	1.07	0.8577	1.47	0.9292	1.87	0.9693
0.28	0.6103	0.68	0.7517	1.08	0.8599	1.48	0.9306	1.88	0.9699
0.29	0.6141	0.69	0.7549	1.09	0.8621	1.49	0.9319	1.89	0.9706
0.30	0.6179	0.70	0.7580	1.10	0.8643	1.50	0.9332	1.90	0.9713
0.31	0.6217	0.71	0.7611	1.11	0.8665	1.51	0.9345	1.91	0.9719
0.32	0.6255	0.72	0.7642	1.12	0.8686	1.52	0.9357	1.92	0.9726
0.33	0.6293	0.73	0.7673	1.13	0.8708	1.53	0.9370	1.93	0.9732
0.34	0.6331	0.74	0.7704	1.14	0.8729	1.54	0.9382	1.94	0.9738
0.35	0.6368	0.75	0.7734	1.15	0.8749	1.55	0.9394	1.95	0.9744
0.36	0.6406	0.76	0.7764	1.16	0.8770	1.56	0.9406	1.96	0.9750
0.37	0.6443	0.77	0.7794	1.17	0.8790	1.57	0.9418	1.97	0.9756
0.38	0.6480	0.78	0.7823	1.18	0.8810	1.58	0.9429	1.98	0.9761
0.39	0.6517	0.79	0.7852	1.19	0.8830	1.59	0.9441	1.99	0.9767
0.40	0.6554	0.80	0.7881	1.20	0.8849	1.60	0.9452	2.00	0.9772
								2.40	0.99180

TABLE 4. TIME INVERSE

x	$\Phi(x)$										
2.40	0.99180	2.53	0.99461	2.70	0.99653	2.85	0.99781	3.00	0.99865	3.15	0.99918
41	0.99202	56	0.99477	71	0.99664	86	0.99788	101	0.99869	116	0.99921
42	0.99224	57	0.99492	72	0.99674	87	0.99795	102	0.99874	117	0.99924
43	0.99245	58	0.99506	73	0.99683	88	0.99801	103	0.99878	118	0.99926
44	0.99266	59	0.99520	74	0.99693	89	0.99807	104	0.99882	119	0.99929
45	0.99286	60	0.99534	75	0.99702	90	0.99813	105	0.99886	120	0.99931
46	0.99305	61	0.99547	76	0.99711	91	0.99819	106	0.99889	121	0.99934
47	0.99324	62	0.99560	77	0.99720	92	0.99825	107	0.99893	122	0.99936
48	0.99343	63	0.99573	78	0.99728	93	0.99831	108	0.99896	123	0.99938
49	0.99361	64	0.99585	79	0.99736	94	0.99836	109	0.99900	124	0.99940
50	0.99379	65	0.99598	80	0.99744	95	0.99841	110	0.99903	125	0.99942
51	0.99396	66	0.99609	81	0.99752	96	0.99846	111	0.99906	126	0.99944
52	0.99413	67	0.99621	82	0.99760	97	0.99851	112	0.99910	127	0.99946
53	0.99430	68	0.99632	83	0.99767	98	0.99856	113	0.99913	128	0.99948
54	0.99446	69	0.99643	84	0.99774	99	0.99861	114	0.99916	129	0.99950
55	0.99461	70	0.99653	85	0.99781	100	0.99865	115	0.99918	130	0.99952

The critical table below gives on the left the range of values of x for which $\Phi(x)$ takes the value on the right, correct to the last figure given; in critical cases, take the upper of the two values of $\Phi(x)$ indicated.

3.075	0.9990	3.263	0.9994	3.731	0.99990	3.916	0.99995
3.105	0.9991	3.320	0.9995	3.759	0.99991	3.976	0.99996
3.238	0.9992	3.389	0.9997	3.791	0.99992	4.055	0.99997
3.274	0.9993	3.480	0.9998	3.826	0.99993	4.173	0.99999
3.215	0.9994	3.615	0.9999	3.867	0.99994	4.417	1.00000

When $x > 3.3$ the formula $1 - \Phi(x) = \frac{e^{-x^2}}{x\sqrt{2\pi}} \left[1 - \frac{1}{x^2} + \frac{3}{x^4} - \frac{15}{x^6} + \frac{105}{x^8} \right]$ is very accurate, with relative error less than $945/x^{10}$.

TABLE 5. PERCENTAGE POINTS OF THE NORMAL DISTRIBUTION

This table gives percentage points $x(P)$ defined by the equation

$$\frac{P}{100} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} e^{-t^2/2} dt.$$

X is a variable, normally distributed with zero mean and unit variance, $P/100$ is the probability that $X \geq x(P)$. The lower P per cent points are given by symmetry as $-x(P)$, and the probability that $|X| \geq x(P)$ is $2P/100$.

P	$x(P)$										
50	0.0000	5.0	1.6449	3.0	1.8808	2.0	2.0537	1.0	2.3263	0.10	3.0902
45	0.1257	4.8	1.6646	2.9	1.8957	1.9	2.0749	0.9	2.3656	0.09	3.1214
40	0.2533	4.6	1.6849	2.8	1.9110	1.8	2.0969	0.8	2.4089	0.08	3.1559
35	0.3853	4.4	1.7060	2.7	1.9268	1.7	2.1201	0.7	2.4573	0.07	3.1947
30	0.5244	4.2	1.7279	2.6	1.9431	1.6	2.1444	0.6	2.5123	0.06	3.2389
25	0.6745	4.0	1.7507	2.5	1.9600	1.5	2.1701	0.5	2.5758	0.05	3.2905
20	0.8416	3.8	1.7744	2.4	1.9774	1.4	2.1973	0.4	2.6521	0.04	3.7190
15	1.0364	3.6	1.7991	2.3	1.9954	1.3	2.2262	0.3	2.7478	0.005	3.8906
10	1.2816	3.4	1.8250	2.2	2.0141	1.2	2.2571	0.2	2.8782	0.001	4.2649
5	1.6449	3.2	1.8522	2.1	2.0335	1.1	2.2904	0.1	3.0902	0.0005	4.4772

